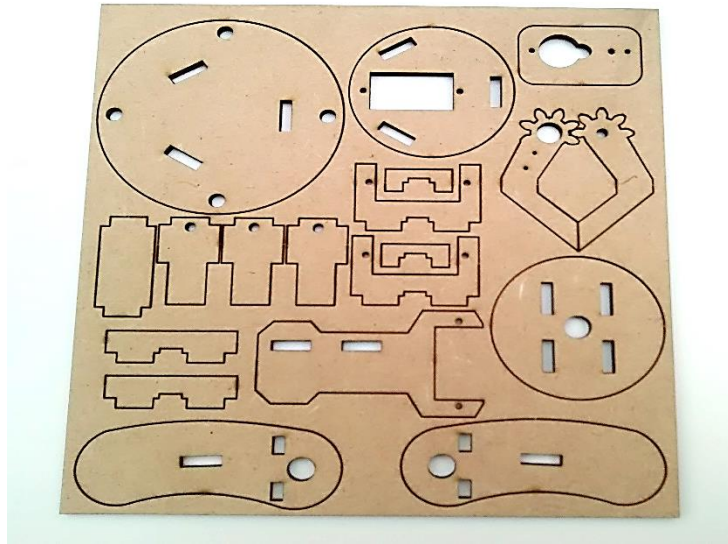
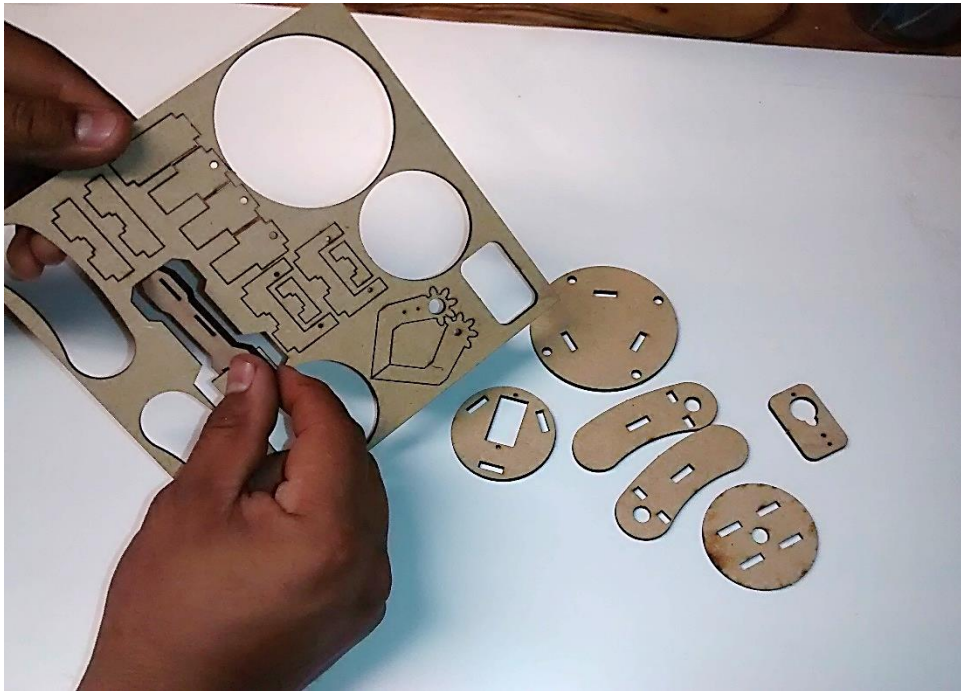


MANUAL DE ENSAMBLADO PARA KIT SERVIX

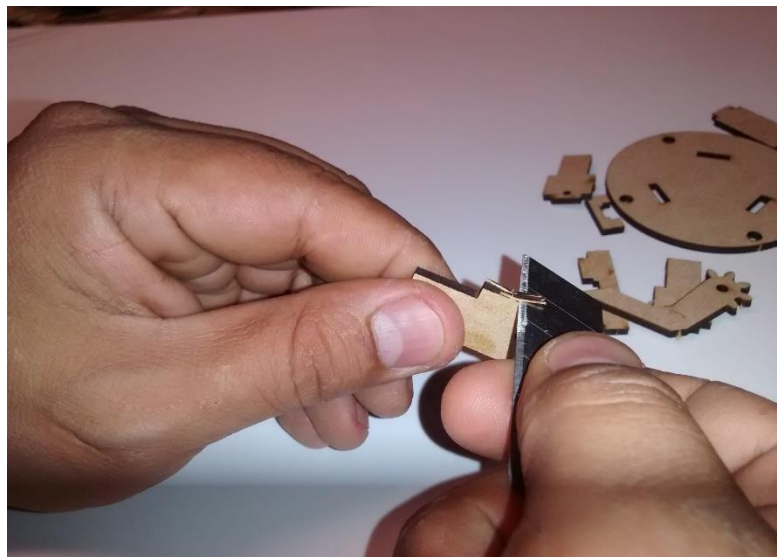
Nuestro Kit consta de una galleta con piezas desprendibles para ensamble



Desprendemos con mucho cuidado evitando romper las piezas



Removemos excedentes que puedan tener las piezas en los puntos de anclaje

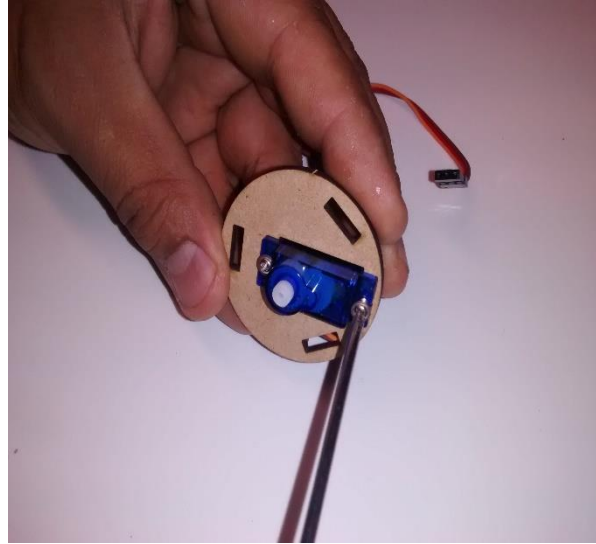
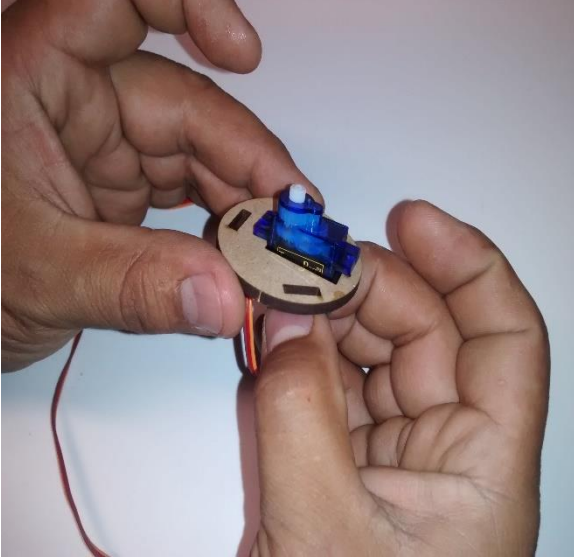


Ordenamos las piezas para evitar que alguna se pierda

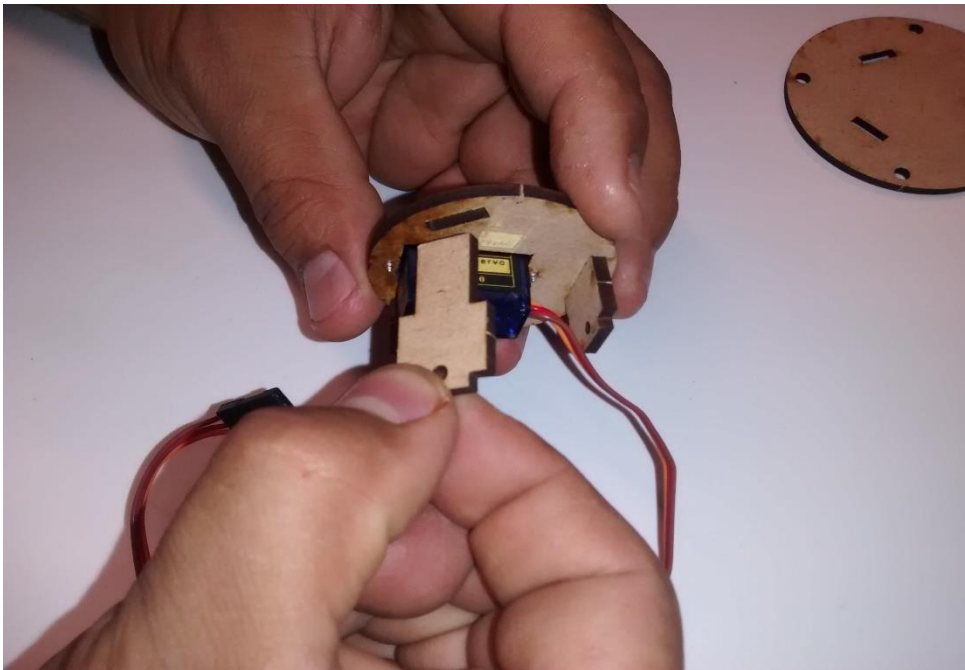


PROCEDIMIENTO DE ARMADO

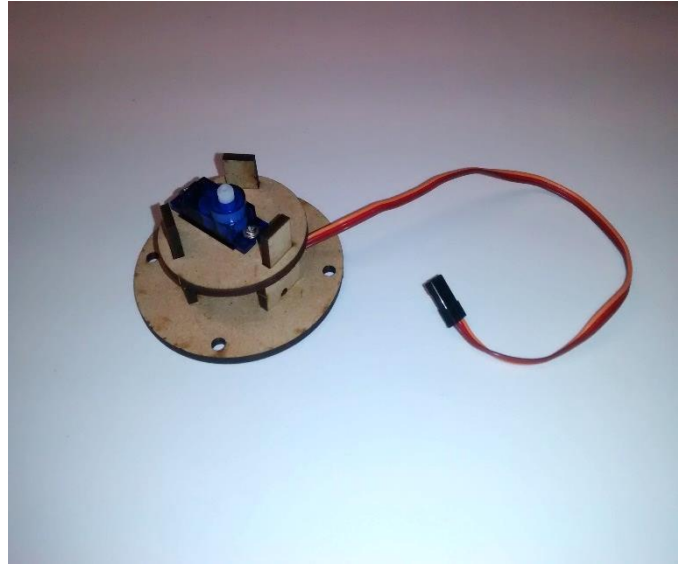
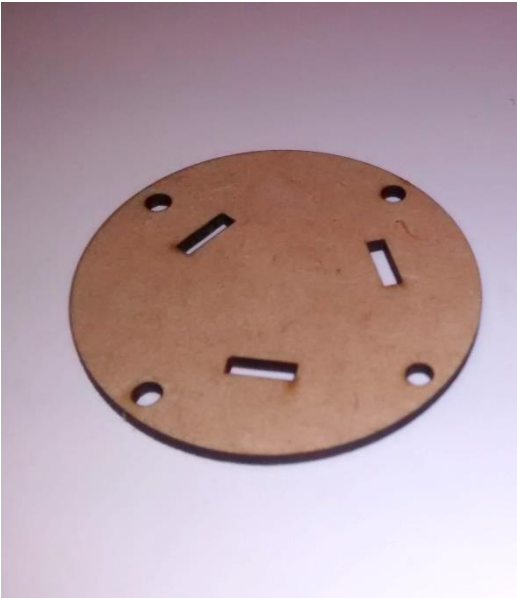
Colocamos el servo de la siguiente manera y lo sujetamos con sus correspondientes tornillos



Colocamos los tres soportes de la siguiente manera:



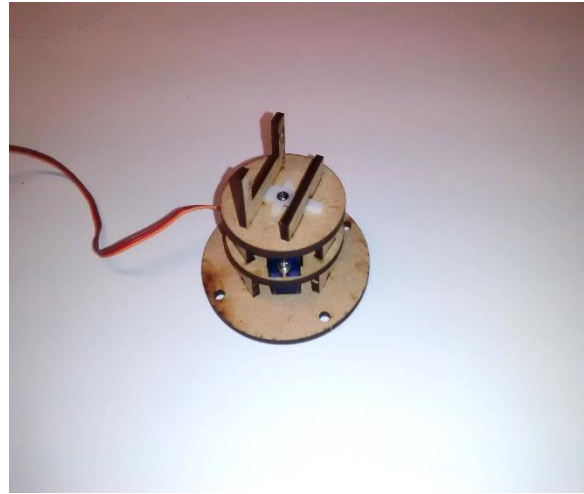
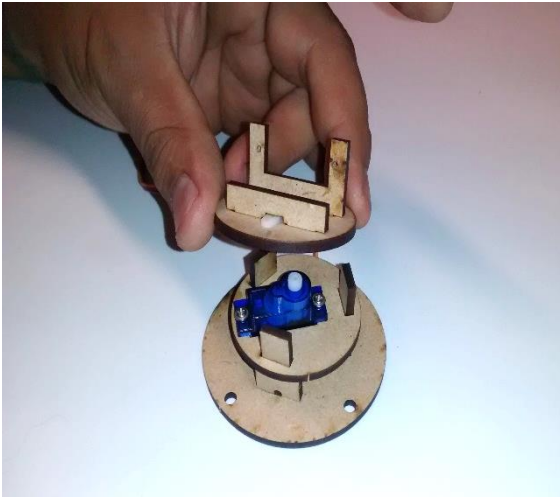
Tomamos el círculo grande y colocamos nuestro montaje anterior



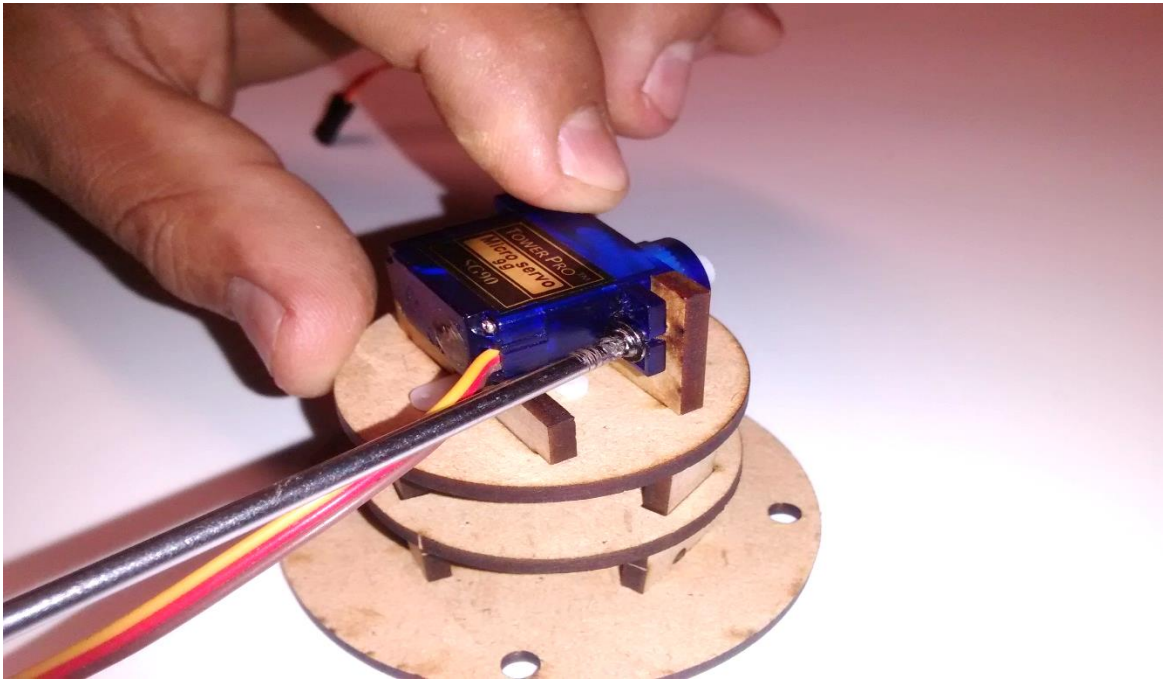
Tomamos las piezas que se observan en la imagen y las ensamblamos como se muestra colocando el mando del servo



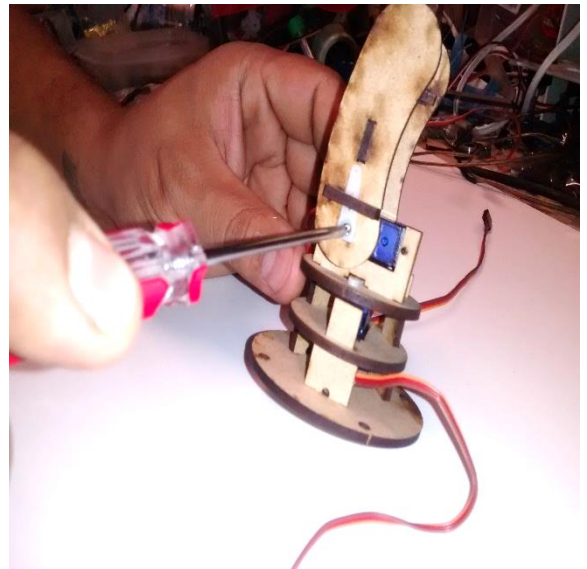
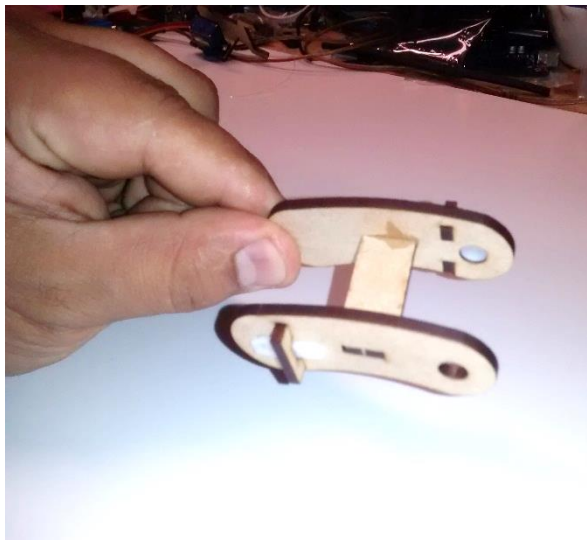
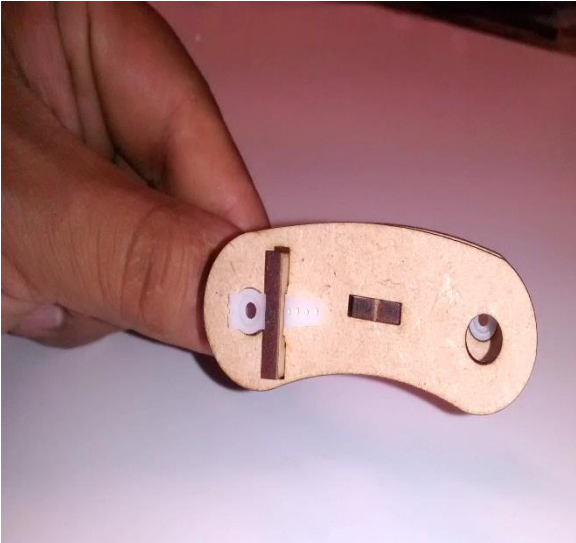
Luego juntamos con nuestro montaje anterior y atornillamos el mando



Colocamos el servo como se observa en la imagen y fijamos con tornillos



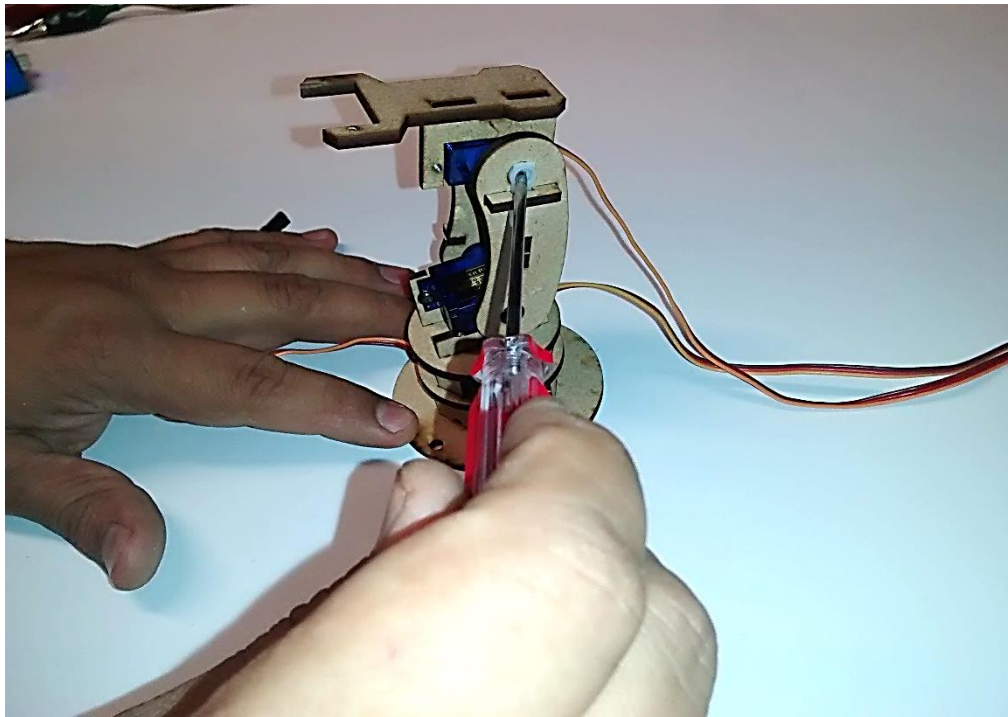
Tomamos las piezas siguientes y las unimos de la siguiente manera, atornillamos el mando al servo, para evitar que se desprenda colocamos una gotita de kola-loc



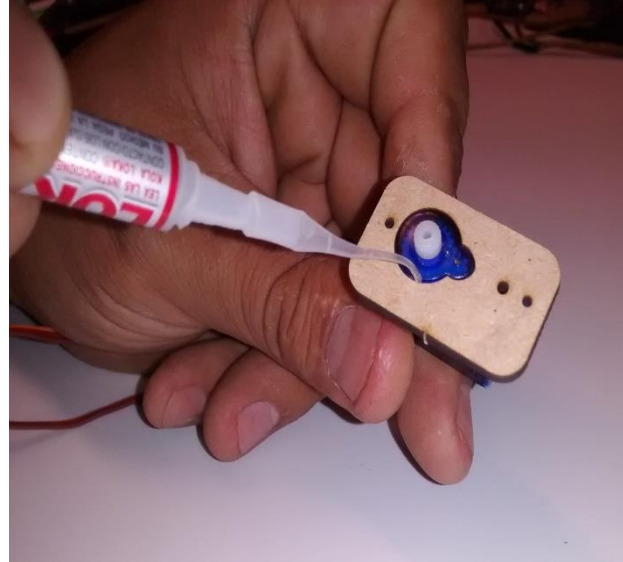
Tomamos las siguientes piezas y las ensamblamos como se observa en la imagen no olvidando atornillar el servo



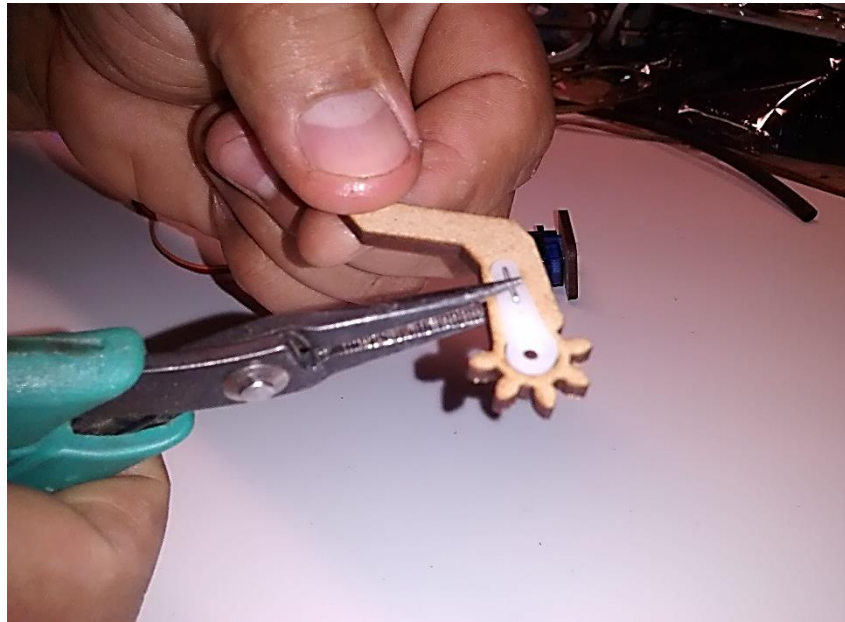
Colocamos la pieza que acabamos de ensamblar con las demás ya armadas, debe quedar de la siguiente manera



Tomamos otro servo y lo colocamos de la siguiente manera se empareja la base del servo y se fija con kolaloca



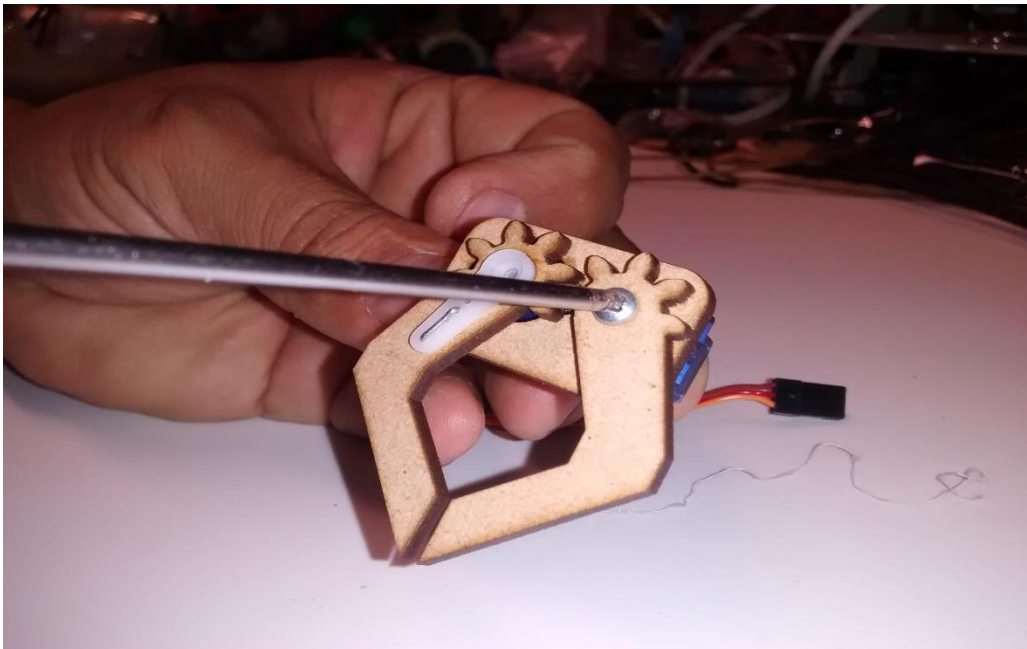
Con un clip forma con las pinzas una grapa de la medida de los orificios que se encuentran en la tenaza e inserta esta grapa fijando el mando y la tenaza como se muestra en la ilustración



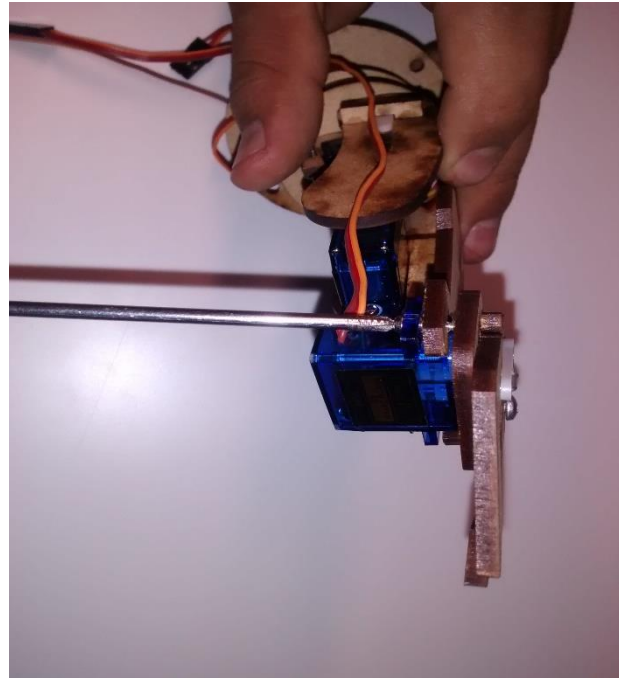
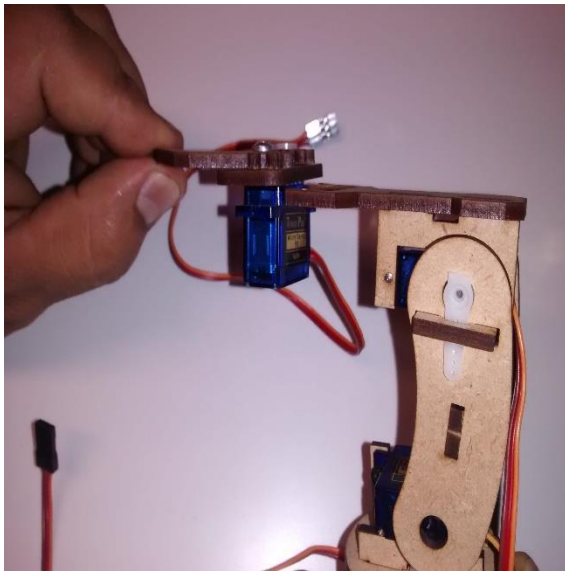
Continuamos colocando la pinza, si ponemos atención la pinza tiene unas muescas que nos servirán de guía para orientarla, las muescas deben de quedar en la parte de arriba de la pinza



Atornillamos el servo al mando



Instalamos la pinza y sujetamos el servo de la siguiente manera el tornillo no debe de sobrepasar la última placa ya que puede obstaculizar el movimiento de los dedos



Notas recuerda que debes de encender los servos y moverlos de un lado hacia otro para que se puedan ajustar los segmentos y no queden con una carrera incompleta, el robot está diseñado para aprovechar el movimiento completo de tus servos sg90.

Al final te quedara armado como se muestra en la ilustración siguiente y solo faltara que agregues un sistema de control como Arduino u otro similar.

